

다면량구조모형에서 최대우도추정

김 기 영 *

요 약

다면량 정규모집단에서 공분산행렬의 m.l.e.를 유도하기 위하여 m.l.e.의 불변성에 기초를 둔 Anderson의 방법은 그 절차의 단순성이라는 측면에서 일반적으로 선호되고 있다. 본고는 공통요인분석모형이나 Simplex 구조모형과 같은 다변량구조모형에서 이 접근방법을 적용하여 요구되는 m.l.e.를 구하는 과정을 보이고 있다.

1. 개 설

p 변량 정규모집단 $N_p(\mu, \Sigma)$ 로 부터 크기 n 의 표본에 의거한 대수우도함수 $\ln L$ 은 위치 모수(location parameter)를 그의 최대우도추정량(m.l.e.)으로 대치시켰을 경우 다음과 같아 표현된다.

$$\ln L \propto (-n/2)\ln |\Sigma| - (n/2)\text{tr}(\Sigma^{-1}S)$$

여기서 $S = E/n$, E 는 오차에 관한 Wishart 행렬이고 $\text{tr}(\cdot)$ 는 정방(square)행렬의 trace를 나타낸다.

이로부터 공분산행렬 Σ 의 m.l.e.를 유도하기 위한 여러가지 방법들 [1, 5, 6] 중 Anderson [1]의 방법은 $\ln L$ 을 직접 Σ 에 관하여 미분하는 대신 Σ^{-1} 에 관하여 미분하며, 이는 근본적으로 m.l.e.의 불변성(invariance) 원리를 이용함으로써 미분처리의 과정을 훨씬 단순화시키고 있다.

이 연구는 Anderson의 접근방법을 확대적용하여 다중공통요인모형(Mutiple Common Factor Model)이나, Wiener Simplex 모형에 포함된 모수들의 m.l.e.를 유도하고 있다. 이와같은 처리절차는 인과모형(Causal Model), Markov Simplex 혹은 Circumplex 모형 등 다양한 다변량구조모형의 경우에도 용이하게 적용될 수 있다.

2. 예비정리

다음의 보조정리를 통해 행렬조작 및 그의 미분과 관련하여 본고에 유용한 몇 가지 기본

* 고려대학교 정치경제대학 통계학과, 서울 132.

공식을 증명없이 요약·정리한다.

〈보조정리〉

1) y 를 행렬, $X=(x_{ij})$ 의 구성원소들의 어떤 스칼라함수, 그리고 X 의 각 (i,j) 원소, x_{ij} 는 스칼라 z 의 함수라 하자. 즉 $y=y(X)$, $x_{ij}=x_{ij}(z)$.

이때 X 의 전치행렬(transpose matrix)을 X' 으로 표시할 때,

$$\frac{\partial y}{\partial z} = \text{tr}(\frac{\partial y}{\partial X} \cdot \frac{\partial X'}{\partial z}) \quad (2.1)$$

이고, 이는 연쇄규칙(chain rule)으로 알려져 있다.

2) 어떤 행렬의 (i,j) 원소만 1이고 나머지 모든 원소가 0인 기초행렬(elementary matrix)을 $(el)_{ij}$ 라 하면,

$$\frac{\partial X}{\partial x_{ij}} = (el)_{ij} \quad (2.2)$$

3) 한 정방행렬 A 의 역행렬 A^{-1} 이 존재한다면

$$\frac{\partial \ln|A|}{\partial A} = (A')^{-1} \quad (2.3)$$

4) 상수의 행렬 B 에 대하여

$$\frac{\partial \text{tr}(BX)}{\partial X} = B' \quad (2.4)$$

5) 두 행렬 U, V 가 행렬 X 의 함수, 즉 $U=U(X)$, $V=V(X)$ 이고 U^{-1} 가 존재한다면,

$$\frac{\partial U^{-1}}{\partial X} = -U^{-1} \cdot \frac{\partial U}{\partial X} \cdot U^{-1} \quad (2.5)$$

$$\frac{\partial(UV)}{\partial x_{ij}} = \frac{\partial U}{\partial x_{ij}} \cdot V + U \cdot \frac{\partial V}{\partial x_{ij}} \quad \blacksquare \quad (2.6)$$

이) 보조정리를 이용하여 (1.1)의 $\ln L$ 을 Σ^{-1} 에 관하여 미분하면 다음 결과를 얻는다.

$$\frac{\partial \ln L}{\partial \Sigma^{-1}} = (n/2)(\Sigma - S) \quad (2.7)$$

ii) 관계를 $\Sigma^{-1} = (\sigma^{ij})$ 의 각 원소별로 처리해 보면

$$\frac{\partial \ln L}{\partial \sigma^{ij}} = \text{tr}\{\frac{\partial \ln L}{\partial \Sigma^{-1}} \cdot \frac{\partial \Sigma^{-1}}{\partial \sigma^{ij}}\}$$

이므로 다음 방정식

$$\text{tr}\{\frac{\partial \Sigma^{-1}}{\partial \sigma^{ij}}(\Sigma - S)\} = 0, \quad i, j = 1, 2, \dots, p \quad (2.8)$$

을 풀어서 얻은 해가 Σ 의 각 원소별 m.l.e.가 될 것이다.

여기에서

$$\text{tr}\{X(el)_{ij}\} = x_{ji} \quad (2.9)$$

이므로 표본공분산행렬 $S = (s_{ij})$, $i, j = 1, 2, \dots, p$ 에 대하여 식 (2.8)은

$$\text{tr}\{(el)_{ij}(\Sigma - S)\} = \sigma_{ji} - s_{ji} = 0 \quad (2.10)$$

으로 표현되므로 개별적 σ_{ij} 의 m.l.e., $\hat{\sigma}_{ij}$ 는 곧 s_{ij} 가 된다.

3. 共通要因分析模型에서의 M.L.E.

k 공통요인모형 하에서 귀무가설 H_{0k} 는 일반적으로 “ k 개의 가설적 요인변량(hypothetical factor variate)이 존재하여 이들이 주어져 있다는 가정하에서 원래 반응변수(response

variable)의 편(partial) 공분산행렬은 대각행렬이 된다”는 것으로 규정된다. 이는 곧 원래 반응변수의 공분산행렬 Σ 가 다음과 같이 분해되는 구조임을 나타내고 있다.

$$\Sigma_{p \times p} = D_r + \Lambda \Lambda' \quad (3.1)$$

단 Λ 는 $p \times k$ 요인적재행렬(factor loading matrix)이고, 대각행렬 $D_r = \text{diag}(r_1, r_2, \dots, r_p)$ 의 i 번째 대각원소 r_i , $i=1, 2, \dots, p$ 는 i 번째 반응변수의 특수분산(specific variance)이다.

이 모형에서 모수인 D_r 과 Λ 에 관한 최대우도추정량은 약간씩 다른 분포상의 가정 하에서 여러 저자 [2, 4]에 의하여 연구되었으며, 대부분의 처리절차는 모수에 관하여 우도함수를 직접 미분하는 통상적 방법에 의존하고 있다. 본 연구에서 고려되는 방법은 근본적으로 식(2.8)의 관계에 그 기저를 두고 있다.

만약 크기 $k \times k$ 의 행렬 $(I + \Lambda' D_r^{-1} \Lambda)^{-1}$ 이 존재한다면 Σ^{-1} 는 다음과 같이 표현될 수 있다.

$$\Sigma^{-1} = D_r^{-1} - Q Q'$$

$$\text{단 } Q_{p \times k} = D_r^{-1} \Lambda \Gamma, \quad (I + \Lambda' D_r^{-1} \Lambda)^{-1} = \Gamma \Gamma' \quad (3.2)$$

여기에서 $\ln L$ 에 직접 Λ 와 D_r 을 적용하는 대신 $D_r^{-1} = (r^i)$ 와 $Q = (w_{ij})$ 에 관한 미분을 고려하면, 다음 관계

$$\partial \ln L / \partial (r^i) \propto \text{tr} \{ (\Sigma - S) (el)_{ii} \} = \sigma_{ii} - s_{ii} \quad (3.3)$$

$$\partial \ln L / \partial w_{ij} \propto \text{tr} \{ (\Sigma - S) (\partial \Sigma^{-1} / \partial w_{ij}) \} \quad (3.4)$$

가 얻어지고, 특히 식(3.3)은 H_{0k} 하에서도 $\hat{s}_{ii} = s_{ii}$, $i=1, 2, \dots, p$, 즉 요인분석은 공분산중심의 분석임을 암시하고 있다. 한편 (3.4)의 경우 (2.6)을 이용하면,

$$\partial \Sigma^{-1} / \partial w_{ij} = - \{ (el)_{ii} \} Q' + Q (el)_{ji}$$

가 되므로

$$\partial \ln L / \partial w_{ij} \propto \{ (S - \Sigma) Q \}_{ij} \quad (3.5)$$

이고, 따라서 다음 결과가 얻어진다.

$$\partial \ln L / \partial Q \propto (S - \Sigma) Q \quad (3.6)$$

여기서 Σ 의 m.l.e. $\hat{\Sigma}$ 를 $(\hat{D}_r + \Lambda \Lambda')$ 로 대치시키고 이를 (3.6)과 (3.2)의 관계를 이용하여 적절히 행렬조작하면 m.l.e.를 구하기 위하여 풀어야 할 방정식은 다음과 같게 된다.

$$(S - \Lambda \Lambda') \hat{D}_r^{-1} \Lambda \Lambda' = \Lambda \Lambda' \quad (3.7)$$

윗 식에서 Λ 는 계수(rank)가 k 인 크기 $p \times k$ 행렬이므로 $\Lambda' \Lambda$ 의 역행렬이 존재한다. 따라서 (3.7)의 좌우변에 $\Lambda(\Lambda' \Lambda)^{-1}$ 를 뒤에서 곱하면 (post-multiplication)

$$(S - \Lambda \Lambda') \hat{D}_r^{-1} \Lambda = \Lambda \quad (3.8)$$

, 혹은

$$S \hat{D}_r^{-1} \Lambda = \Lambda(I + \Lambda' \hat{D}_r^{-1} \Lambda) \quad (3.9)$$

가 얻어진다. 이 결과는 Lawley[4], Howe[2]에 의해 얻어진 것과 동일하며 식(3.9)의 표현은 $(I + \Lambda' \hat{D}_r^{-1} \Lambda)$ 의 크기 k 가 일반적으로 반응변수의 수 p 보다 훨씬 작으면 ($k \ll p$), 그의 역행렬이 존재한다.

4. Wiener Simplex 모형에서의 최대우도추정량

척도점 (scale point) $q_1 < q_2 < \dots < q_p$ 을 가진 실확률과정 (real stochastic process)에 대하여 Wiener Simplex $X(q)$ 는 다음과 같은 특성을 가진다.

$$\begin{aligned} E\{X(q_i)\} &= \mu_i \\ \text{Var}\{X(q_i)\} &= q_i \\ \text{Cov}\{X(q_i), X(q_j)\} &= q_i, \quad i < j \end{aligned} \tag{4.1}$$

이와같이 Wiener Simplex 는 척도종속적인 모형이며 측정 단위가 모두 동일한 경우에 사용될 수 있는 적절한 모형으로 알려져 있다. 이 모형에서 Σ 는 (4.1)로 부터 p 개의 모수만을 포함한 매우 특수한 구조를 가지게 된다.

$$\Sigma = \begin{bmatrix} q_1 & q_1 & \cdots & q_1 & q_1 \\ q_1 & q_2 & \cdots & q_2 & q_2 \\ \cdot & \cdot & \cdots & \cdot & \cdot \\ q_1 & q_2 & \cdots & q_{p-1} & q_{p-1} \\ q_1 & q_2 & \cdots & q_{p-1} & q_p \end{bmatrix} \tag{4.2}$$

이와같은 Σ 의 최대우도추정량을 구하는 과정을 단순화하기 위하여, $q' = (q_1, q_2, \dots, q_p)$, $u' = (u_1, u_2, \dots, u_p)$ 라 하고 $u_1 = q_1$, $u_j = q_j - q_{j-1}$, $j = 2, 3, \dots, p$ 와 같이 1:1 변환을 고려하자. 이 변환은 다음의 하측삼각행렬 (lower triangular matrix), T 를 이용하여 다음과 같이 표현될 수 있다.

$$u = T^{-1}q, \quad q = Tu$$

, 단

$$T = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & 1 & 1 & \cdots & 0 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdots & \cdot \\ 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \end{bmatrix}, \quad T^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & \cdots & 0 & 0 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdots & \cdot & \cdot \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & -1 & 1 \end{bmatrix} \tag{4.3}$$

따라서 $D_u = \text{diag}(u_1, u_2, \dots, u_p)$ 라 할 때

$$\Sigma = TD_u T'$$

$$= \begin{bmatrix} u_1 & u_1 & \cdots & u_1 \\ u_1 & u_1 + u_2 & \cdots & u_1 + u_2 \\ \cdot & \cdot & \cdots & \cdot \\ u_1 & u_1 + u_2 & \cdots & u_1 + u_2 + \cdots + u_p \end{bmatrix} \tag{4.4}$$

이 고, (4.3)에서의 Jordan 형식의 행렬, T^{-1} 를 통하여

$$\Sigma^{-1} = (T')^{-1} D_u^{-1} T^{-1}$$

$$= \begin{bmatrix} 1/u_1 + 1/u_2 & -1/u_2 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ -1/u_2 & 1/u_2 + 1/u_3 & -1/u_3 & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1/u_3 & 1/u_3 + 1/u_4 & -1/u_4 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & -1/u_{p-1} & 1/u_{p-1}/u_p & -1/u_p \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & -1/u_p & 1/u_p \end{bmatrix} \quad (4.5)$$

즉 이는 삼각대각형 (tri-diagonal) 행렬로서 아래와 같이 매우 간단한 구조를 가지고 있다.

$$\sigma^{ii} = \begin{cases} 1/u_i + 1/u_{i+1}, & i=1, 2, \dots, p-1 \\ 1/u_p, & i=p \end{cases} \quad (4.6)$$

$$\sigma^{i, i+k} = \begin{cases} -1/u_{i+1} = \sigma^{i+k, i}, & k=1 \\ 0, & k>1, \quad i=1, 2, \dots, p-1 \end{cases}$$

○] 때

$$\partial \Sigma^{-1} / \partial (u_i^{-1}) = \begin{cases} (el)_{ii}, & i=1 \\ (el)_{ii} + (el)_{i-1, i-1} - (el)_{i-1, i} - (el)_{i, i-1}, & i=2, 3, \dots, p \end{cases} \quad (4.7)$$

○] 므로 다음과 같은 p 개의 방정식을 얻게 된다.

$$\text{tr} \{(el)_{11} (\hat{\Sigma} - S)\} = 0$$

$$\text{tr} [\{(el)_{ii} + (el)_{i-1, i-1} - (el)_{i-1, i} - (el)_{i, i-1}\} (\hat{\Sigma} - S)] = 0, \quad (4.8)$$

$$i=2, 3, \dots, p$$

따라서 $\hat{\Sigma}$ 는 식 (4.4)에 아래의 \hat{u}_i 를 대입하여 쉽게 얻어진다.

$$\hat{u}_1 = s_{11}$$

$$\hat{u}_i = s_{ii} + s_{i-1, i-1} - 2s_{i-1, i}, \quad i=1, 2, 3, \dots, p \quad (4.9)$$

References

- (1) Anderson T.W. (1958). *An Introduction to Multivariate Statistical Analysis*, New York: John Wiley.
- (2) Howe W.G. (1955). "Some Contribution to Factor Analysis", Oak Ridge National Laboratory, Oak Ridge, TN.
- (3) Joreskog K.G. (1970). "A General Method for Analysis of Covariance Structure", *Biometrika* 57, 239~251.
- (4) Lawley D.N. (1940). "The Estimation of Factor Loadings by the Method of Maximum Likelihood", *Proceedings of the Royal Society of Edinburgh* 60, 64~82.
- (5) Smith D.W. (1978). "A Simplified Approach to the Maximum Likelihood Estimation of the Covariance Matrix", *The American Statistician* 32, 28~29.
- (6) Watson G.S. (1964). "A Note on Maximum Likelihood", *Sankhya 26A*, 303~304.

Maximum Likelihood Estimation in Multivariate Structural Model

Kim, Kee Yong

ABSTRACT

For obtaining the m.l.e. of Σ from p -variate Non-singular Normal parent, $N_p(\mu, \Sigma)$, Anderson's Procedure based on the invariance property of the m.l.e. seems to be generally Preferred in the view of its simplicity. This paper shows that his approach with respect to Σ^{-1} rather than Σ itself, is further applicable to deriving the m.l.e. of parameters involved in the common factor model and simplex structure model as well.